



José Moreno del Pozo

Generado desde: Editor CVN de FECYT

Fecha del documento: 21/06/2019

v 1.4.0

c854f12cd447ec051a1a53810a89debf

Este fichero electrónico (PDF) contiene incrustada la tecnología CVN (CVN-XML). La tecnología CVN de este fichero permite exportar e importar los datos curriculares desde y hacia cualquier base de datos compatible. Listado de Bases de Datos adaptadas disponible en <http://cvn.fecyt.es/>



Resumen libre del currículum

Descripción breve de la trayectoria científica, los principales logros científico-técnicos obtenidos, los intereses y objetivos científico-técnicos a medio/largo plazo de la línea de investigación. Incluye también otros aspectos o peculiaridades importantes.

Soy Licenciado en Ciencias (Sección Químicas) por la Universidad de Extremadura en el año 1981. Defendí mi tesina de Licenciatura en la misma Universidad en 1983. Mi tesis doctoral la realicé en el Departamento de Física de esta Universidad y fué defendida en 2004 con la calificación "Apto cum laude". Desde el curso 1987/88 soy profesor en la Escuela Politécnica de Cáceres (actualmente Profesor Titular) inicialmente en las Diplomaturas en Informática y posteriormente en la carrera de Ingeniería Informática, grado en Informática y master en tecnologías Informáticas. En el año 1999 fundé el laboratorio de Robótica y Visión Artificial y en su ámbito he liderado proyectos de investigación autonómicos, nacionales y convenios con empresas. A lo largo de mis 31 años de profesor he publicado mas de 100 contribuciones a congresos, artículos en revistas nacionales e internacionales y he dirigido 130 proyectos docentes (fin de carrera, fin de grado y fin de máster) y 6 tesis doctorales.

**José Moreno del Pozo**

Apellidos: Moreno del Pozo
Nombre: José
DNI: 09154652P
ORCID: 0000-0001-5978-6018
ScopusID: 7007148370
ResearcherID: H-2367-2015
Fecha de nacimiento: 13/12/1958
Sexo: Hombre
Nacionalidad: España
País de nacimiento: España
C. Autón./Reg. de nacimiento: Extremadura
Provincia de contacto: Cáceres
Ciudad de nacimiento: La Nava de Santiago
Dirección de contacto: Calle Simón Benito Boxoyo, 19
Código postal: 10004
País de contacto: España
C. Autón./Reg. de contacto: Extremadura
Ciudad de contacto: Cáceres
Teléfono fijo: (0034) 927257252
Fax: (0034) 9272527202
Correo electrónico: josemore@unex.es
Teléfono móvil: (0034) 656253865
Página web personal: robolab.unex.es

Situación profesional actual

Entidad empleadora: Universidad de Extremadura

Tipo de entidad: Universidad

Departamento: Departamento de Ingeniería de Sistemas Informáticos y Telemáticos, Escuela Politécnica

Categoría profesional: Profesor Titular de Universidad

Fecha de inicio: 01/10/1999

Modalidad de contrato: Funcionario/a

Primaria (Cód. Unesco): 330499 - Otras

Funciones desempeñadas: Actualmente soy docente en la Escuela Politécnica de Cáceres de las asignaturas Informática Gráfica y Tratamiento de Imágenes de Ingeniería Informática, de Sistemas Informáticos y telemáticos Avanzados (SITA) en el MUIT (Máster universitario en iniciación a la investigación en tecnología) especialidad TINC (tecnologías informáticas y de las comunicaciones) y de Computación Gráfica en el Máster en Ingeniería Informática.

Cargos y actividades desempeñados con anterioridad

	Entidad empleadora	Categoría profesional	Fecha de inicio
	Universidad de Extremadura	Titular de Escuela Universitaria	20/06/1990



Entidad empleadora: Universidad de Extremadura

Tipo de entidad: Universidad

Categoría profesional: Titular de Escuela Universitaria

Fecha de inicio-fin: 20/06/1990 - 21/11/1999

Duración: 9 años - 5 meses - 1 día



Formación académica recibida

Titulación universitaria

Estudios de 1º y 2º ciclo, y antiguos ciclos (Licenciados, Diplomados, Ingenieros Superiores, Ingenieros Técnicos, Arquitectos)

- 1 Titulación universitaria:** Titulado Superior
Nombre del título: Licenciado en Ciencias
Entidad de titulación: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Fecha de titulación: 30/06/2081
- 2 Titulación universitaria:** Tesina
Nombre del título: Grado de Licenciatura (Master Thesis)
Entidad de titulación: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Fecha de titulación: 02/03/1983

Doctorados

Programa de doctorado: Doctor en Física
Entidad de titulación: Extremadura **Tipo de entidad:** Departamento Universitario
Fecha de titulación: 06/09/1994

Conocimiento de idiomas

Idioma	Comprensión auditiva	Comprensión de lectura	Interacción oral	Expresión oral	Expresión escrita
Portugués	C1	C1	C1	C1	C1

Actividad docente

Dirección de tesis doctorales y/o proyectos fin de carrera

- 1 Título del trabajo:** Una nueva metodología de segmentación de imágenes basada en contornos activos. Aplicación a la segmentación de imágenes médicas para la reconstrucción tridimensional de estructuras anatómicas
Entidad de realización: Universidad de Extremadura
Alumno/a: Valentín Masero Vargas
Fecha de defensa: 25/01/2016



- 2 Título del trabajo:** Desarrollo y validación de sistemas de seguimiento de instrumental laparoscópico para la evaluación objetiva de destrezas quirúrgicas
Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Alumno/a: Juan Alberto Sánchez Margallo
Calificación obtenida: CUM LAUDE
Fecha de defensa: 23/06/2014
Doctorado Europeo: Si
Mención de calidad: Si
- 3 Título del trabajo:** Técnicas de fotogrametría y visión por computador para el modelado 3D de estructuras geomorfológicas
Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Alumno/a: Javier De Matías Bejarano
Fecha de defensa: 08/05/2013
- 4 Título del trabajo:** Técnicas de robótica y visión artificial para el entrenamiento quirúrgico de mínima invasión
Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Alumno/a: Blas Pagador Ca
Fecha de defensa: 29/04/2013
- 5 Título del trabajo:** Desarrollo de una nueva metodología para la evaluación de software ergonómico en educación primaria
Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Alumno/a: Elsa Chinita Soares Rodrigues
Fecha de defensa: 12/12/2012
- 6 Título del trabajo:** Juicios por comparación, inferencias lingüísticas y actos de decisión en sistemas de representación de conocimiento efectivamente computables basados en unidades vagamente perfiladas
Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Alumno/a: Juan Miguel León Rojas
Fecha de defensa: 09/01/2004



Experiencia científica y tecnológica

Actividad científica o tecnológica

Proyectos de I+D+i financiados en convocatorias competitivas de Administraciones o entidades públicas y privadas

- 1 Nombre del proyecto:** EXTENDAGE: Extensión de la autonomía personal y promoción del envejecimiento activo con robots Asistenciales en residencias y hogares inteligentes
Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Cáceres, Extremadura, España
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Pedro Núñez Trujillo; José Moreno del Pozo; Pablo Bustos García de Castro; Pilar Bachiller Burgos; Francisco Andres Hernández
Nº de investigadores/as: 5
Entidad/es financiadora/s:
Junta de Extremadura **Tipo de entidad:** Consejería de economía e Infraestructuras
Ciudad entidad financiadora: Cáceres, Extremadura, España
Fecha de inicio-fin: 09/02/2019 - 08/02/2022
Cuantía total: 149.970,7 €
- 2 Nombre del proyecto:** LambScan: Escáner tridimensional para la optimización de un modelo de predicción de peso en ovino (LambScan: 3D scanner for the optimization of weight prediction in an ovine model)
Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Cáceres, Extremadura, España
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Pedro Luis Rodríguez Medina; José Moreno del Pozo; Fermín López Gallego
Nº de investigadores/as: 3
Entidad/es financiadora/s:
Junta de Extremadura **Tipo de entidad:** Secretaría General de Ciencia, Tecnología e Innovación
Ciudad entidad financiadora: España
Fecha de inicio-fin: 01/03/2019 - 28/02/2021
Cuantía total: 149.971,8 €
- 3 Nombre del proyecto:** AYUDAS A LOS PLANES DE ACTUACIÓN A LOS GRUPOS CATALOGADOS
Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Cáceres, Extremadura, España
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): José Moreno del Pozo
Nº de investigadores/as: 8
Entidad/es financiadora/s:
Junta de Extremadura **Tipo de entidad:** Consejería de Economía e InfraestructuraM
Ciudad entidad financiadora: España
Fecha de inicio-fin: 01/01/2018 - 31/12/2020
Cuantía total: 52.000 €



- 4** **Nombre del proyecto:** EFIGPUBLIC. Inmótica social para uso eficiente de edificios públicos
Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Cáceres, Extremadura, España
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Beatriz Montalbán Pozas; José Moreno del Pozo
Nº de investigadores/as: 5
Fecha de inicio-fin: 25/05/2017 - 24/05/2020
Cuantía total: 148.137 €
- 5** **Nombre del proyecto:** INICIATIVAS INNOVADORAS PARA EL IMPULSO DEL ENVEJECIMIENTO
Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Cáceres, Extremadura, España
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): José Moreno del Pozo; Pedro Manuel Núñez Trujillo
Nº de investigadores/as: 9
Fecha de inicio-fin: 09/06/2017 - 10/10/2019
Cuantía total: 230.000 €
- 6** **Nombre del proyecto:** FUSIÓN DE LAS HABILIDADES DE NAVEGACIÓN Y MANIPULACIÓN PARA ROBOT SOCIALES EN SMART HOMES
Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Cáceres, Extremadura, España
Nº de investigadores/as: 4
Fecha de inicio-fin: 01/01/2016 - 31/12/2018
- 7** **Nombre del proyecto:** Fusión de Habilidades de Navegación y Manipulación para Robots Sociales en Smart Homes
Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Cáceres, España
Nº de investigadores/as: 4
Fecha de inicio-fin: 01/01/2016 - 31/12/2018
Cuantía total: 45.375 €
- 8** **Nombre del proyecto:** OFTALMOLOGÍA DIGITAL: UN NUEVO CONCEPTO DE EXPLORACIÓN OFTALMOLÓGICA BASADO EN LA CAPTACIÓN DIGITAL, ROBOTIZADA Y EN LÍNEA DE IMÁGENES.
Entidad de realización: Universidad de Extremadura
Ciudad entidad realización: Cáceres, Extremadura, España
Nº de investigadores/as: 4
Fecha de inicio-fin: 01/02/2017 - 31/01/2018
Cuantía total: 47.800 €
- 9** **Nombre del proyecto:** Monitorización ambiental. Aplicaciones biotecnológicas y gestión biológica en sistemas agroforestales
Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Plasencia, Extremadura, España
Nº de investigadores/as: 24
Fecha de inicio-fin: 01/01/2016 - 31/12/2017
- 10** **Nombre del proyecto:** Ayudas consolidación grupos investigación catalogados Junta Extremadura
Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Cáceres, Extremadura, España
Nº de investigadores/as: 9



Fecha de inicio-fin: 01/01/2015 - 31/12/2017

Cuantía total: 52.334 €

11 Nombre del proyecto: BS-NAVLOC-BRAZIL-SPAIN COOPERATION ON NAVIGATION AND LOCALIZATION FOR AUTONOMOUS ROBOTS ON UNDERWATER AND TERRESTRIAL ENVIRONMENTS

Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad

Ciudad entidad realización: Cáceres, Extremadura, España

Nº de investigadores/as: 4

Entidad/es financiadora/s:

Ministerio de Educación Cultura y Deportes

Tipo de entidad: Agencia Estatal

Ciudad entidad financiadora: Madrid, España

Fecha de inicio-fin: 01/01/2015 - 31/12/2016

12 Nombre del proyecto: Aplicación multidisciplinar de tecnologías de eye-tracking para análisis y evaluación de rendimiento profesional, aplicaciones y productos (VisionEx). FCDC13-1E-1909

Entidad de realización: Centro de Cirugía de Mínima Invasión Jesús Usón

Tipo de entidad: Centro Tecnológico

Ciudad entidad realización: Cáceres, Extremadura, España

Nº de investigadores/as: 5

Fecha de inicio-fin: 11/01/2013 - 31/12/2015

Cuantía total: 37.050,2 €

13 Nombre del proyecto: SMARTPOLITECH

Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad

Ciudad entidad realización: Cáceres, Extremadura, España

Nº de investigadores/as: 47

Entidad/es financiadora/s:

Ministerio de Economía y Competitividad

Tipo de entidad: Agencia Estatal

Ciudad entidad financiadora: Madrid, Comunidad de Madrid, España

Fecha de inicio-fin: 01/01/2013 - 31/12/2015

14 Nombre del proyecto: THERAPIST: Arquitectura de un robot interactivo para terapias de neuro-rehabilitación (I, II y III)

Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad

Ciudad entidad realización: Cáceres, Extremadura, España

Nº de investigadores/as: 5

Fecha de inicio-fin: 01/01/2011 - 31/12/2015

Cuantía total: 78.975 €

15 Nombre del proyecto: TIERRA, Tecnologías Integradas para la Gestión Eficiente de Recursos Agrarios. EI-14-0001-1

Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad

Ciudad entidad realización: Cáceres, Extremadura, España

Nº de investigadores/as: 3

Fecha de inicio-fin: 01/07/2014 - 31/07/2015

Cuantía total: 183.000 €

16 Nombre del proyecto: LearnBot: la robótica educativa como herramienta multidisciplinar para el aprendizaje basada en proyectos colaborativos

Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad



Ciudad entidad realización: Cáceres, Extremadura, España
Nº de investigadores/as: 5
Fecha de inicio-fin: 01/01/2014 - 31/12/2014
Cuantía total: 52.200 €

17 Nombre del proyecto: EYESMAP - SISTEMA DE CAPTURA 3D, NAVEGACIÓN Y REPLANTEO TOPOGRÁFICO (CDTI-ININTERCONECTA)

Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Cáceres, Extremadura, España
Nº de investigadores/as: 5
Fecha de inicio-fin: 01/01/2013 - 31/12/2014
Cuantía total: 109.000 €

18 Nombre del proyecto: Robex 4E: Herramientas para la enseñanza proactiva de la Robótica

Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Cáceres, Extremadura, España
Nº de investigadores/as: 4
Fecha de inicio-fin: 01/11/2013 - 31/12/2013
Cuantía total: 2.400 €

19 Nombre del proyecto: Workshop HISPANO-BRASILEIRO sobre robots autónomos e Inteligencia Robótica (PHB2012-0187-TA)

Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Cáceres, Extremadura, España
Nº de investigadores/as: 4
Fecha de inicio-fin: 01/04/2013 - 31/12/2013
Cuantía total: 4.200 €

Contratos, convenios o proyectos de I+D+i no competitivos con Administraciones o entidades públicas o privadas

Nombre del proyecto: PRODUCCIÓN DE MÓDULOS SOFTWARE PARA SISTEMAS DE SUPERVISIÓN.

Grado de contribución: Investigador/a

Nº de investigadores/as: 5

Fecha de inicio: 01/04/2015

Duración: 8 meses



Resultados

Propiedad industrial e intelectual

Título propiedad industrial registrada: Conjunto de accesorios universales para dispositivos de seguimiento de instrumentos.

Inventores/autores/obtentores: José Moreno del Pozo

Entidad titular de derechos: Centro de Cirugía de Mínima Invasión Jesús Usón

Nº de solicitud: P201101176

Fecha de registro: 07/05/2013

Fecha de concesión: 04/03/2013

Empresas: Centro de Cirugía de Mínima Invasión Jesús Usón

Actividades científicas y tecnológicas

Producción científica

Publicaciones, documentos científicos y técnicos

- 1 Felipe Cid Burgos; José Moreno del Pozo; Pedro Núñez Trujillo. Muecas: A Multi-Sensor Robotic Head for Affective Human Robot Interaction and Imitation. *Sensors*. 14, pp. 7711 - 7737. 2014.
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Autor de correspondencia: Si
- 2 Juan Alberto Sánchez Margallo; Francisco Sánchez Margallo; José Blas Pagador Carrasco; Ignacio Oropesa García; Enrique Gómez Aguilera; José Moreno del Pozo. Usefulness of an optical tracking system in laparoscopic surgery for motor skills assessment. *Utilidad de un sistema de seguimiento óptico de instrumental en cirugía laparoscópica para evaluación de destrezas motoras. Cirugía Española*. 92 - 6, pp. 421 - 428. Springer Verlag, 2014.
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Autor de correspondencia: No
- 3 Enrique Gómez; Marcos Lucas; Ignacio Oropesa; José Blas Pagador Carrasco; Francisco M. Sánchez Margallo; Juan Alberto Sánchez Margallo. Technical Evaluation of a Third Generation Optical Pose Tracker for Motion Analysis and Image-Guided Surgery. *Lecture Notes in Computer Science*. 7761, pp. 75 - 82. Springer Verlag, 2013.
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Autor de correspondencia: No
- 4 Decomposition and analysis of laparoscopic suturing task using Tool-Motion Analysis (TMA): improving the objective assessment. *International Journal of Computer Assisted radiology and Surgery*. 7 - 2, pp. 305 - 313. CARS, 2012.
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
- 5 Juan Alberto Sánchez Margallo; Francisco Sánchez Margallo; Blas Pagador; Pablo Bustos García de castro. A laparoscopic hybrid simulator for skills assessment and augmented reality surgical applications. *International Journal of Computer Assisted Radiology And Surgery*. 6 - 3, pp. 367 - 374. CARS, 2011.

Tipo de producción: Artículo científico

Tipo de soporte: Revista

- 6** Francisco Sánchez Margallo; Pablo Bustos Garcia de castro; Blas pagador Carrasco; José Moreno del Pozo. Augmented Reality Haptic (ARH): An approach of electromagnetic tracking in Minimally Invasive Surgery. International Journal of Computer Assisted Radiology and Surgery. 6 - 2, pp. 257 - 263. CARS, 2011.
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista

- 7** José Moreno del Pozo; Juan Alberto Sánchez Margallo; Francisco Sánchez Margallo; Blas Pagador Carrasco; José Luis Moyano Cuevas; Enrique Gómez; Jesús Usón Gargallo; José Moreno del Pozo. Video-Based Assistance System For Training In Minimally Invasive Surgery. Minimally Invasive Therapy & Allied Technologies. 20 - 4, pp. 197 - 205. Taylor & Francis, 2011.
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista

- 8** Juan Alberto Sánchez Margallo; José Moreno del Pozo. Methods for laparoscopic instrument tracking and motion analysis for objective assessment of surgical technical skills. Methods for laparoscopic instrument tracking and motion analysis for objective assessment of surgical technical skills. GRIN Verlag, 2014.
Tipo de producción: Libro o monografía científica **Tipo de soporte:** Libro

- 9** J. Alberto Sánchez Margallo; francisco Sánchez Margallo; Blas Pagador; Pablo Bustos Garcia de Castro. A laparoscopic hybrid simulator for skills assessment and augmented reality surgical applications. International Journal of Computer Assisted Radiology And Surgery. 6 - 3, pp. 263 - 264. CARS, 2011.
Tipo de soporte: Revista

Trabajos presentados en congresos nacionales o internacionales

- 1** **Título del trabajo:** Comparative Study of Two Laparoscopic Instrument Tracker Designs for Motion Analysis and Image-Guided Surgery: A Technical Evaluation.
Nombre del congreso: XIII Mediterranean Conference on Medical and Biological Engineering and Computing
Autor de correspondencia: No
Ciudad de celebración: Sevilla, Andalucía, España
Fecha de celebración: 25/09/2013
Fecha de finalización: 28/09/2013
Entidad organizadora: MEDICON **Tipo de entidad:** Sociedad sin animo de lucro
Ciudad entidad organizadora: Madrid, Andalucía, España
Juan Alberto Sánchez Margallo; Francisco Sánchez-Margallo Margallo; Ignacio Oropesa; Marcos Lucas; José Moreno del Pozo.
- 2** **Título del trabajo:** Evaluación objetiva de las destrezas quirúrgicas en laparoscopia urológica basada en análisis de los movimientos del instrumental
Nombre del congreso: LXXVIII Congreso Nacional de Urología
Ciudad de celebración: Granada, Andalucía, España
Fecha de celebración: 12/06/2013
Fecha de finalización: 15/06/2013
Entidad organizadora: Asociación española de Urología **Tipo de entidad:** Sociedad Científica
Ciudad entidad organizadora: Madrid, Andalucía, España
Francisco Sánchez Margallo; Enrique Gómez Aguilera; Juan Alberto Sánchez Margallo; Ignacio Oropesa García.



Gestión de I+D+i y participación en comités científicos

Comités científicos, técnicos y/o asesores

- Título del comité:** Comité científico Congreso Iberoamericano de Geomática
Primaria (Cód. Unesco): 540000 - Geografía
Secundaria (Cód. Unesco): 549900 - Otras especialidades geográficas
Entidad de afiliación: TOPCART
Ciudad entidad afiliación: Madrid, Comunidad de Madrid, España
Fecha de inicio-fin: 16/10/2012 - 19/10/2012
- Título del comité:** Comité científico XXIX Congreso Anual de la Sociedad Española de Ingeniería Biomédica
Secundaria (Cód. Unesco): 329900 - Otras especialidades médicas
Entidad de afiliación: Sociedad Española de Ingeniería Biomédica
Tipo de entidad: Asociaciones y Agrupaciones
Ciudad entidad afiliación: Madrid, Comunidad de Madrid, España
Fecha de inicio-fin: 16/11/2011 - 18/11/2011
- Título del comité:** Comité Científico y Organizador X Workshop de Agentes Físicos
Primaria (Cód. Unesco): 330000 - Ciencias Tecnológicas
Secundaria (Cód. Unesco): 330400 - Tecnología de los ordenadores
Terciaria (Cód. Unesco): 330406 - Arquitectura de ordenadores
Entidad de afiliación: Red Nacional de Agentes Físicos
Tipo de entidad: Asociaciones y Agrupaciones
Ciudad entidad afiliación: madrid, Comunidad de Madrid, España
Fecha de inicio-fin: 10/09/2011 - 11/09/2011
- Título del comité:** Comité Organizador Reunión Ibérica de profesores e investigadores de Fotogrametría y Teledetección
Primaria (Cód. Unesco): 330000 - Ciencias Tecnológicas
Secundaria (Cód. Unesco): 339900 - Otras especialidades tecnológicas
Entidad de afiliación: TOPCART
Ciudad entidad afiliación: Cáceres, Extremadura, España
Fecha de inicio-fin: 06/05/2011 - 06/05/2011

Gestión de I+D+i

- Nombre de la actividad:** Panel de expertos Evaluadores de la ANECA
Tipología de la gestión: Evaluación
Funciones desempeñadas: Evaluación curriculums Investigadores y docentes
Entidad de realización: Agencia Nacional de Evaluación de la Calidad y Acreditación
Tipo de entidad: Agencia Estatal
Fecha de inicio: 06/04/2012
Duración: 6 años - 5 días
- Nombre de la actividad:** Investigador principal del grupo de Investigación Robótica y Visión Artificial de la UEX
Tipología de la gestión: Gestión de grupo de investigación



Funciones desempeñadas: Gestión y coordinación del grupo de Investigación

Entidad de realización: Universidad de Extremadura **Tipo de entidad:** Universidad

Fecha de inicio: 01/01/1999

Duración: 18 años - 3 meses - 11 días

Otros méritos

Estancias en centros de I+D+i públicos o privados

Entidad de realización: Universidade Moderna

Tipo de entidad: Universidad

Facultad, instituto, centro: Polo de Beja

Ciudad entidad realización: Beja, Portugal

Fecha de inicio-fin: 10/06/2002 - 30/09/2002

Duración: 3 meses - 20 días

Objetivos de la estancia: Invitado/a